

Identificación de Parámetros Borrosos para el Control de Suspensión Activa mediante Enjambre de Partículas

Isabel Elena Herrera, Anthony Mandow y Alfonso García-Cerezo

*Universidad de Málaga – Andalucía Tech
Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática, 29071 Málaga, Spain.
Email: amandow[@]uma.es*

Abstract - Este artículo aborda la identificación de parámetros borrosos mediante técnicas de optimización de enjambre de partículas (PSO) y su aplicación al control de un sistema de suspensión activa. En particular, se adopta un controlador de tipo Takagi-Sugeno de orden cero con Partición Difusa Estándar de sus antecedentes. A diferencia de trabajos previos, donde el aprendizaje se limitaba a los parámetros de escala del control, el método propuesto permite la optimización de los conjuntos borrosos de los antecedentes. La metodología propuesta se ha experimentado con éxito sobre un sistema físico de un cuarto de vehículo.

Keywords: Control borroso, enjambre de partículas, suspensión activa, algoritmos evolutivos

Citation Information:

Herrera, I. E. Mandow, A., García-Cerezo, A.
"Herramienta para el Aprendizaje del Lenguaje Dactilológico Mediante Visión Artificial,"
Actas de las XXXVII Jornadas de Automática. Madrid, Spain, pp.396-401, Sep. 2016
